

Integração Numérica

6.3 Primeira Regra de Simpson

6.3.1 Obtenção da Fórmula

A Primeira Regra de Simpson é obtida, aproximando a função $f(x)$ por um polinômio interpolador de Gregory-Newton de segunda ordem, ou seja:

$$f(x) = P_2(x) = y_0 + \frac{z \Delta y_0}{1!} + \frac{z(z-1)\Delta^2 y_0}{2!}. \quad (1)$$

6.3 Primeira Regra de Simpson

6.3.1 Obtenção da Fórmula

A Primeira Regra de Simpson é obtida, aproximando a função $f(x)$ por um polinômio interpolador de Gregory-Newton de segunda ordem, ou seja:

$$f(x) = P_2(x) = y_0 + \frac{z \Delta y_0}{1!} + \frac{z(z-1)\Delta^2 y_0}{2!} \quad (1)$$

Assim,

$$\int_a^b f(x)dx = \int_a^b P_2(x)dx \quad (2)$$

6.3 Primeira Regra de Simpson

6.3.1 Obtenção da Fórmula

A Primeira Regra de Simpson é obtida, aproximando a função $f(x)$ por um polinômio interpolador de Gregory-Newton de segunda ordem, ou seja:

$$f(x) = P_2(x) = y_0 + \frac{z \Delta y_0}{1!} + \frac{z(z-1)\Delta^2 y_0}{2!} \quad (1)$$

Assim,

$$\int_a^b f(x)dx = \int_a^b P_2(x)dx \quad (2)$$

que, substituindo a eq. (1) na eq. (2), obtém-se:

$$\int_a^b f(x)dx = \int_a^b \left(y_0 + \frac{z \Delta y_0}{1!} + \frac{z(z-1)\Delta^2 y_0}{2!} \right) dx \quad (3)$$

$$\text{com } z = \frac{x - x_0}{h} \quad (4)$$

Como $f(x)$ é função de x e o polinômio é em função de z , é necessário realizar a troca de variável na integral, assim, da eq. (4) fica:

$$z = \frac{x - x_0}{h} \rightarrow x = hz + x_0 \text{ diferenciando } dx = hdz. \quad (5)$$

Como $f(x)$ é função de x e o polinômio é em função de z , é necessário realizar a troca de variável na integral, assim, da eq. (4) fica:

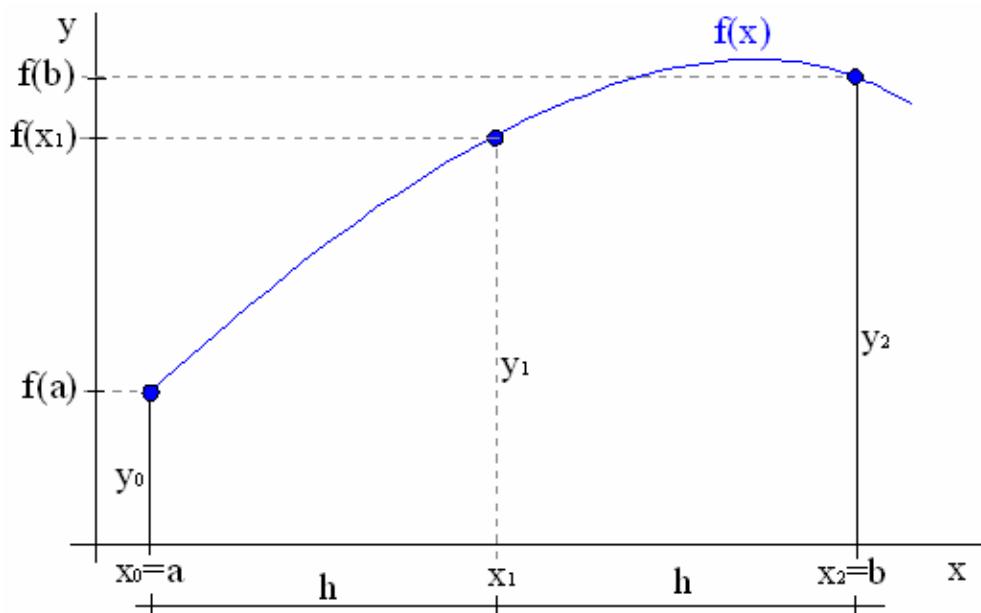
$$z = \frac{x - x_0}{h} \rightarrow x = hz + x_0 \text{ diferenciando } dx = hdz. \quad (5)$$

Para aproximar a função $f(x)$ por um polinômio de segunda ordem, são necessários 3 pontos (x_0, y_0) , (x_1, y_1) e (x_2, y_2) , igualmente espaçados, conforme figura abaixo.

Como $f(x)$ é função de x e o polinômio é em função de z , é necessário realizar a troca de variável na integral, assim, da eq. (4) fica:

$$z = \frac{x - x_0}{h} \rightarrow x = hz + x_0 \text{ diferenciando } dx = hdz. \quad (5)$$

Para aproximar a função $f(x)$ por um polinômio de segunda ordem, são necessários 3 pontos, (x_0, y_0) , (x_1, y_1) e (x_2, y_2) , igualmente espaçados, conforme figura abaixo.



Neste caso, $x_0 = a$ e $x_2 = b$, então, os limites de integração ficam:

$$\text{para } x = a \rightarrow z = \frac{x - a}{h}$$

Neste caso, $x_0 = a$ e $x_2 = b$, então, os limites de integração ficam:

$$\text{para } x = a \rightarrow z = \frac{x-a}{h} = \frac{a-a}{h} = 0$$

Neste caso, $x_0 = a$ e $x_2 = b$, então, os limites de integração ficam:

$$\text{para } x = a \rightarrow z = \frac{x-a}{h} = \frac{a-a}{h} = 0 \quad (6)$$

$$\text{para } x = b \rightarrow z = \frac{x-a}{h} = \frac{b-a}{h} = \frac{2h}{h} = 2$$

Como pode ser observado na figura anterior, $(b - a) = 2h$.

Neste caso, $x_0 = a$ e $x_2 = b$, então, os limites de integração ficam:

$$\text{para } x = a \rightarrow z = \frac{x-a}{h} = \frac{a-a}{h} = 0 \quad (6)$$

$$\text{para } x = b \rightarrow z = \frac{x-a}{h} = \frac{b-a}{h} = \frac{2h}{h} = 2.$$

Substituindo as eqs. (5) e (6) na eq. (3), obtém-se:

$$I = \int_0^2 \left(y_0 + z\Delta y_0 + \frac{z(z-1)\Delta^2 y_0}{2} \right) h dz$$

Neste caso, $x_0 = a$ e $x_2 = b$, então, os limites de integração ficam:

$$\text{para } x = a \rightarrow z = \frac{x-a}{h} = \frac{a-a}{h} = 0 \quad (6)$$

$$\text{para } x = b \rightarrow z = \frac{x-a}{h} = \frac{b-a}{h} = \frac{2h}{h} = 2.$$

Substituindo as eqs. (5) e (6) na eq. (4), obtém-se:

$$I = \int_0^2 \left(y_0 + z\Delta y_0 + \frac{z(z-1)\Delta^2 y_0}{2} \right) h dz$$

Integrando, obtém-se:

Neste caso, $x_0 = a$ e $x_2 = b$, então, os limites de integração ficam:

$$\text{para } x = a \rightarrow z = \frac{x-a}{h} = \frac{a-a}{h} = 0 \quad (6)$$

$$\text{para } x = b \rightarrow z = \frac{x-a}{h} = \frac{b-a}{h} = \frac{2h}{h} = 2$$

Substituindo as eqs. (5) e (6) na eq. (4), obtém-se:

$$I = \int_0^2 \left(y_0 + z\Delta y_0 + \frac{z(z-1)\Delta^2 y_0}{2} \right) h dz$$

$$I = h \left[y_0 z + \Delta y_0 \frac{z^2}{2} + \frac{\Delta^2 y_0}{2} \left(\frac{z^3}{3} - \frac{z^2}{2} \right) \right]_0^2$$

Neste caso, $x_0 = a$ e $x_2 = b$, então, os limites de integração ficam:

$$\text{para } x = a \rightarrow z = \frac{x-a}{h} = \frac{a-a}{h} = 0 \quad (6)$$

$$\text{para } x = b \rightarrow z = \frac{x-a}{h} = \frac{b-a}{h} = \frac{2h}{h} = 2$$

Substituindo as eqs. (5) e (6) na eq. (4), obtém-se:

$$I = \int_0^2 \left(y_0 + z\Delta y_0 + \frac{z(z-1)\Delta^2 y_0}{2} \right) h dz$$

$$I = h \left[y_0 z + \Delta y_0 \frac{z^2}{2} + \frac{\Delta^2 y_0}{2} \left(\frac{z^3}{3} - \frac{z^2}{2} \right) \right]_0^2$$

Substituindo os limites de integração, obtém-se:

Neste caso, $x_0 = a$ e $x_2 = b$, então, os limites de integração ficam:

$$\text{para } x = a \rightarrow z = \frac{x-a}{h} = \frac{a-a}{h} = 0 \quad (6)$$

$$\text{para } x = b \rightarrow z = \frac{x-a}{h} = \frac{b-a}{h} = \frac{2h}{h} = 2$$

Substituindo as eqs. (5) e (6) na eq. (4), obtém-se:

$$\begin{aligned} I &= \int_0^2 \left(y_0 + z\Delta y_0 + \frac{z(z-1)\Delta^2 y_0}{2} \right) h dz \\ I &= h \left[y_0 z + \Delta y_0 \frac{z^2}{2} + \frac{\Delta^2 y_0}{2} \left(\frac{z^3}{3} - \frac{z^2}{2} \right) \right]_0^2 \\ I &= h \left\{ 2y_0 + 2\Delta y_0 + \frac{\Delta^2 y_0}{2} \left(\frac{8}{3} - \frac{4}{2} \right) \right\} = h \left(2y_0 + 2\Delta y_0 + \frac{1}{3} \Delta^2 y_0 \right) \end{aligned} \quad (7)$$

Neste caso, $x_0 = a$ e $x_2 = b$, então, os limites de integração ficam:

$$\text{para } x = a \rightarrow z = \frac{x-a}{h} = \frac{a-a}{h} = 0 \quad (6)$$

$$\text{para } x = b \rightarrow z = \frac{x-a}{h} = \frac{b-a}{h} = \frac{2h}{h} = 2$$

Substituindo as eqs. (5) e (6) na eq. (4), obtém-se:

$$I = \int_0^2 \left(y_0 + z\Delta y_0 + \frac{z(z-1)\Delta^2 y_0}{2} \right) h dz$$

$$I = h \left[y_0 z + \Delta y_0 \frac{z^2}{2} + \frac{\Delta^2 y_0}{2} \left(\frac{z^3}{3} - \frac{z^2}{2} \right) \right]_0^2$$

$$I = h \left\{ 2y_0 + 2\Delta y_0 + \frac{\Delta^2 y_0}{2} \left(\frac{8}{3} - \frac{4}{2} \right) \right\} = h \left(2y_0 + 2\Delta y_0 + \frac{1}{3} \Delta^2 y_0 \right) \quad (7)$$

Agora, basta substituir as diferenças finitas.

As diferenças finitas são expressas por:

$$\Delta y_0 = y_1 - y_0$$

As diferenças finitas são expressas por:

$$\Delta y_0 = y_1 - y_0$$

e

$$\Delta^2 y_0 = \Delta y_1 - \Delta y_0 = (y_2 - y_1) - (y_1 - y_0) = y_2 - 2y_1 + y_0.$$

As diferenças finitas são expressas por:

$$\begin{aligned}\Delta y_0 &= y_1 - y_0 \\ \text{e} \quad &\end{aligned}\tag{8}$$

$$\Delta^2 y_0 = \Delta y_1 - \Delta y_0 = (y_2 - y_1) - (y_1 - y_0) = y_2 - 2y_1 + y_0.$$

Substituindo as eqs. (8) na eq. (7), obtém-se:

$$I = h \left\{ 2y_0 + 2(y_1 - y_0) + \frac{1}{3}(y_2 - 2y_1 + y_0) \right\}$$

As diferenças finitas são expressas por:

$$\begin{aligned}\Delta y_0 &= y_1 - y_0 \\ \text{e} \quad \quad \quad &\end{aligned}\tag{8}$$

$$\Delta^2 y_0 = \Delta y_1 - \Delta y_0 = (y_2 - y_1) - (y_1 - y_0) = y_2 - 2y_1 + y_0.$$

Substituindo as eqs. (8) na eq. (7), obtém-se:

$$\begin{aligned}I &= h \left\{ 2y_0 + 2(y_1 - y_0) + \frac{1}{3}(y_2 - 2y_1 + y_0) \right\} \\ I &= h \left\{ \left(2 - 2 + \frac{1}{3} \right) y_0 + \left(2 - \frac{2}{3} \right) y_1 + \frac{1}{3} y_2 \right\}\end{aligned}$$

As diferenças finitas são expressas por:

$$\Delta y_0 = y_1 - y_0 \quad (8)$$

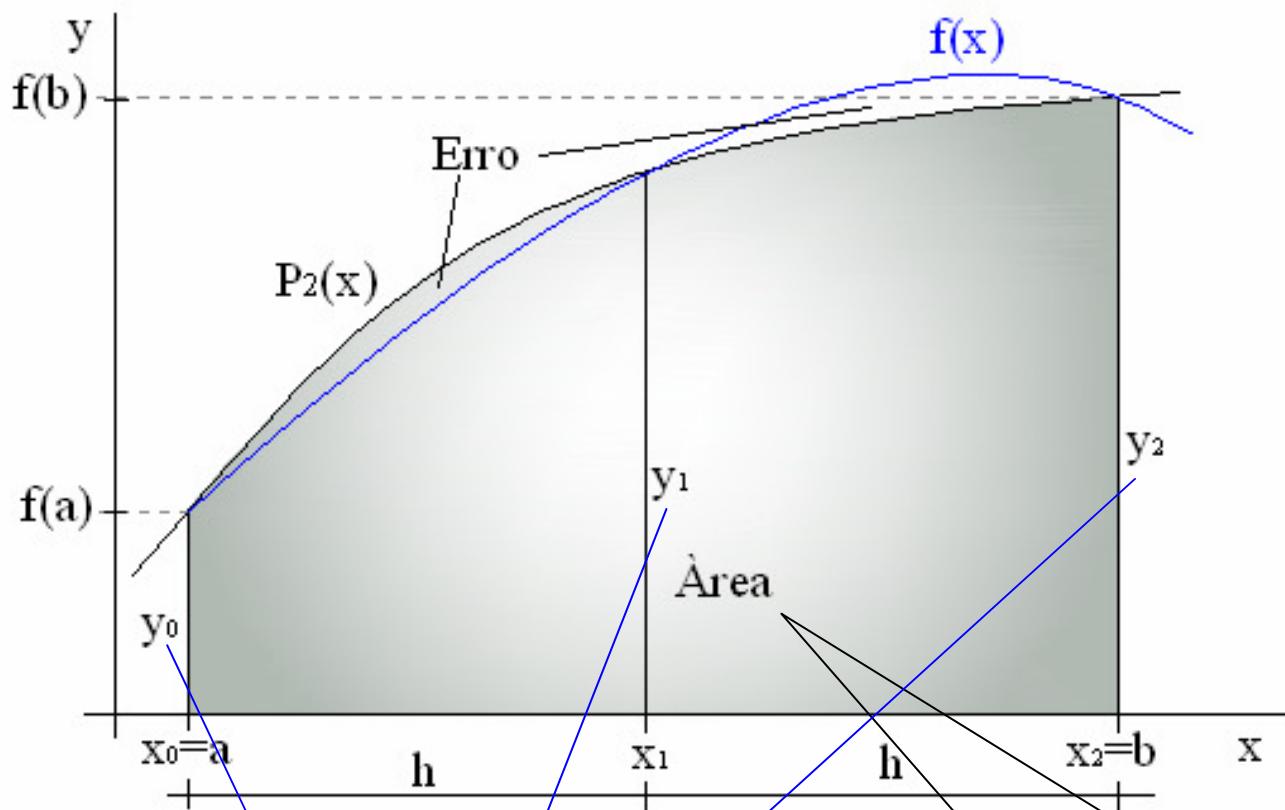
e

$$\Delta^2 y_0 = \Delta y_1 - \Delta y_0 = (y_2 - y_1) - (y_1 - y_0) = y_2 - 2y_1 + y_0.$$

Substituindo as eqs. (8) na eq. (7), obtém-se:

$$\begin{aligned} I &= h \left\{ 2y_0 + 2(y_1 - y_0) + \frac{1}{3}(y_2 - 2y_1 + y_0) \right\} \\ I &= h \left\{ \left(2 - 2 + \frac{1}{3} \right) y_0 + \left(2 - \frac{2}{3} \right) y_1 + \frac{1}{3} y_2 \right\} \\ I &= \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + y_2) \rightarrow \text{Primeira Regra de Simpson} \end{aligned} \quad (9)$$

6.3.2 Interpretação Geométrica



$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + y_2)$$

É a área aproximada (I), calculada através da Primeira Regra de Simpson:

6.3.3 Erro de Truncamento:

O erro de truncamento é a diferença entre a solução exata da integral de $f(x)$ e a solução da integral aproximada, calculado por:

$$E = \int_a^b R_2 dx$$

6.3.3 Erro de Truncamento:

O erro de truncamento é a diferença entre a solução exata da integral de $f(x)$ e a solução da integral aproximada, calculado por:

$$E = \int_a^b R_2 dx$$

onde R_2 é o resíduo que, para a primeira regra de Simpson, é dado por:

$$R_2 = \frac{z(z-1)(z-2)h^3 f'''(\varepsilon)}{3!}$$

6.3.3 Erro de Truncamento:

O erro de truncamento é a diferença entre a solução exata da integral de $f(x)$ e a solução da integral aproximada, calculado por:

$$E = \int_a^b R_2 dx$$

onde R_2 é o resíduo que, para a primeira regra de Simpson, é dado por:

$$R_2 = \frac{z(z-1)(z-2)h^3 f'''(\varepsilon)}{3!}$$

Então,

$$E = \int_a^b \frac{z(z-1)(z-2)h^3 f'''(\varepsilon)}{3!} dx$$

6.3.3 Erro de Truncamento:

O erro de truncamento é a diferença entre a solução exata da integral de $f(x)$ e a solução da integral aproximada, calculado por:

$$E = \int_a^b R_2 dx$$

onde R_2 é o resíduo que, para a primeira regra de Simpson, é dado por:

$$R_2 = \frac{z(z-1)(z-2)h^3 f'''(\varepsilon)}{3!}$$

Então,

$$E = \int_a^b \frac{z(z-1)(z-2)h^3 f'''(\varepsilon)}{3!} dx$$

Substituindo os limites de integração e o dx por hdz , integrando, obtém-se :

$$E = h^4 f'''(\varepsilon) \int_0^2 \frac{z(z-1)(z-2)}{3!} dz = 0.$$

Como o resíduo de segunda ordem zera a integral, toma-se o resíduo de terceira ordem. Então, a integral fica:

$$E = h^5 f^{(IV)}(\varepsilon) \int_0^2 \frac{z(z-1)(z-2)(z-3)}{4!} dz$$

Como o resíduo de segunda ordem zera a integral, toma-se o resíduo de terceira ordem. Então, a integral fica:

$$E = h^5 f^{(IV)}(\varepsilon) \int_0^2 \frac{z(z-1)(z-2)(z-3)}{4!} dz$$

que, resolvendo a integral, obtém-se:

$$E = -\frac{h^5}{90} f^{(IV)}(\varepsilon)$$

Como o resíduo de segunda ordem zera a integral, toma-se o resíduo de terceira ordem. Então, a integral fica:

$$E = h^5 f^{(IV)}(\varepsilon) \int_0^2 \frac{z(z-1)(z-2)(z-3)}{4!} dz$$

que, resolvendo a integral, obtém-se:

$$E = -\frac{h^5}{90} f^{(IV)}(\varepsilon)$$

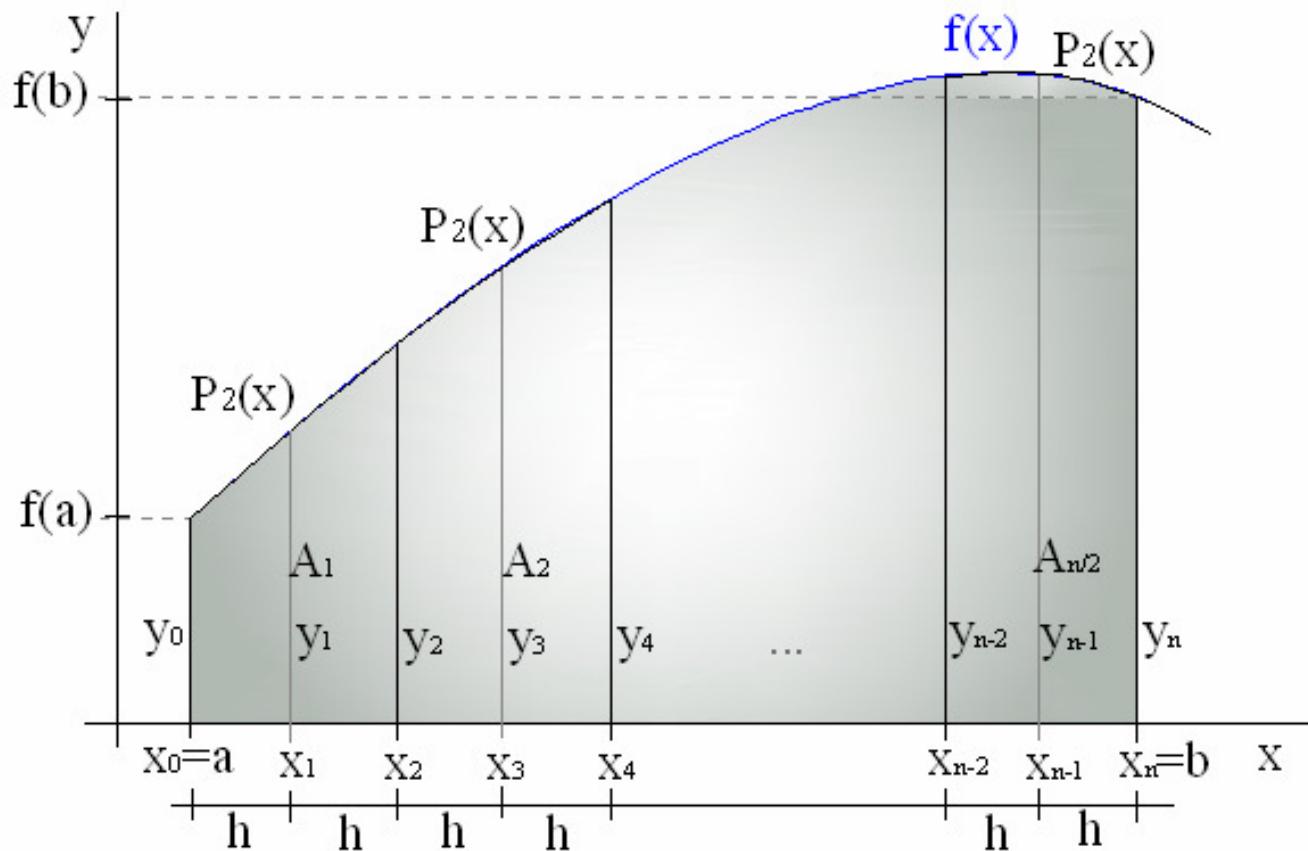
onde E é o erro de truncamento da Primeira Regra de Simpson e ε é um valor entre $a \leq \varepsilon \leq b$, para gerar um valor máximo da derivada quarta.

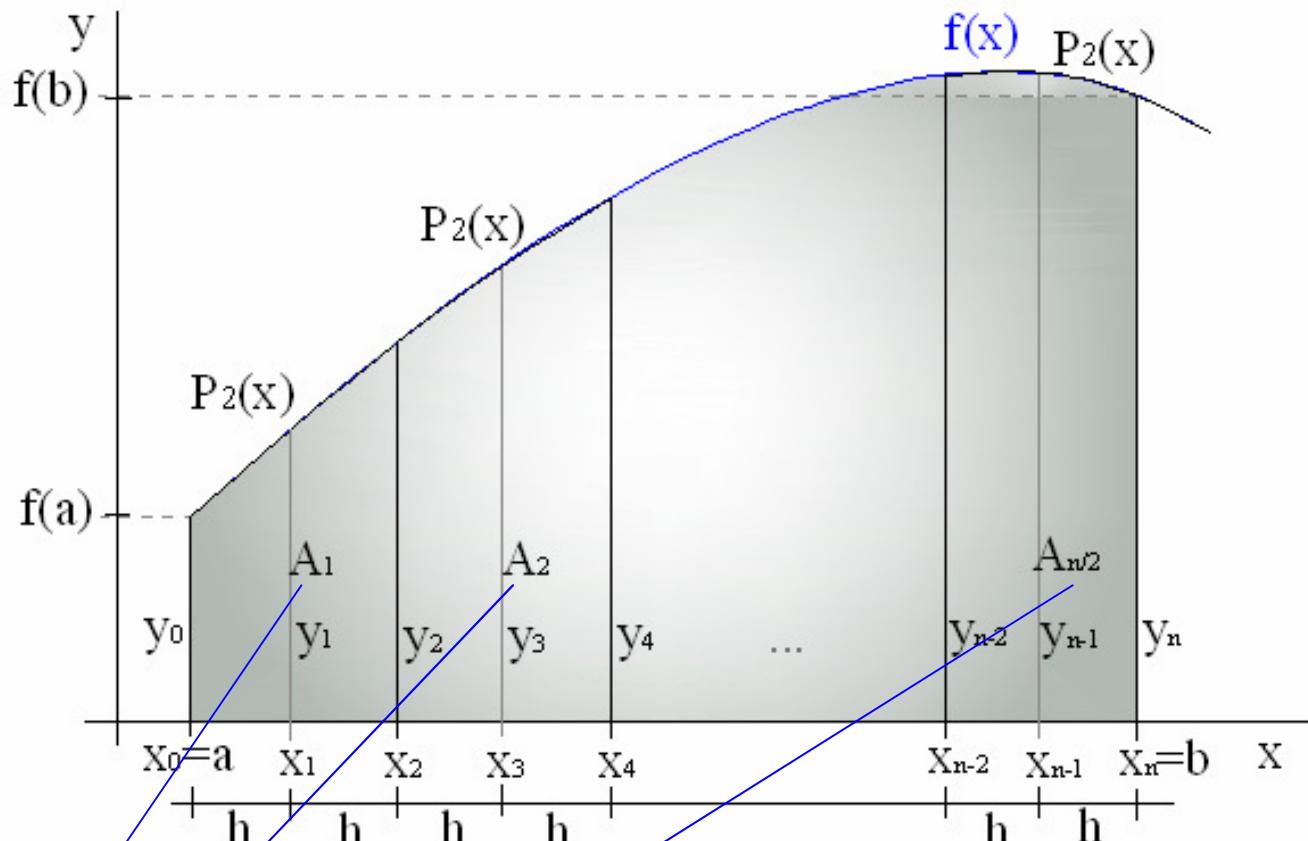
6.3.4 Fórmula Composta:

Para obter a fórmula composta, basta subdividir o intervalo de integração num número par de subintervalos igualmente espaçados e, a cada par de subintervalos, aplicar a Primeira Regra de Simpson.

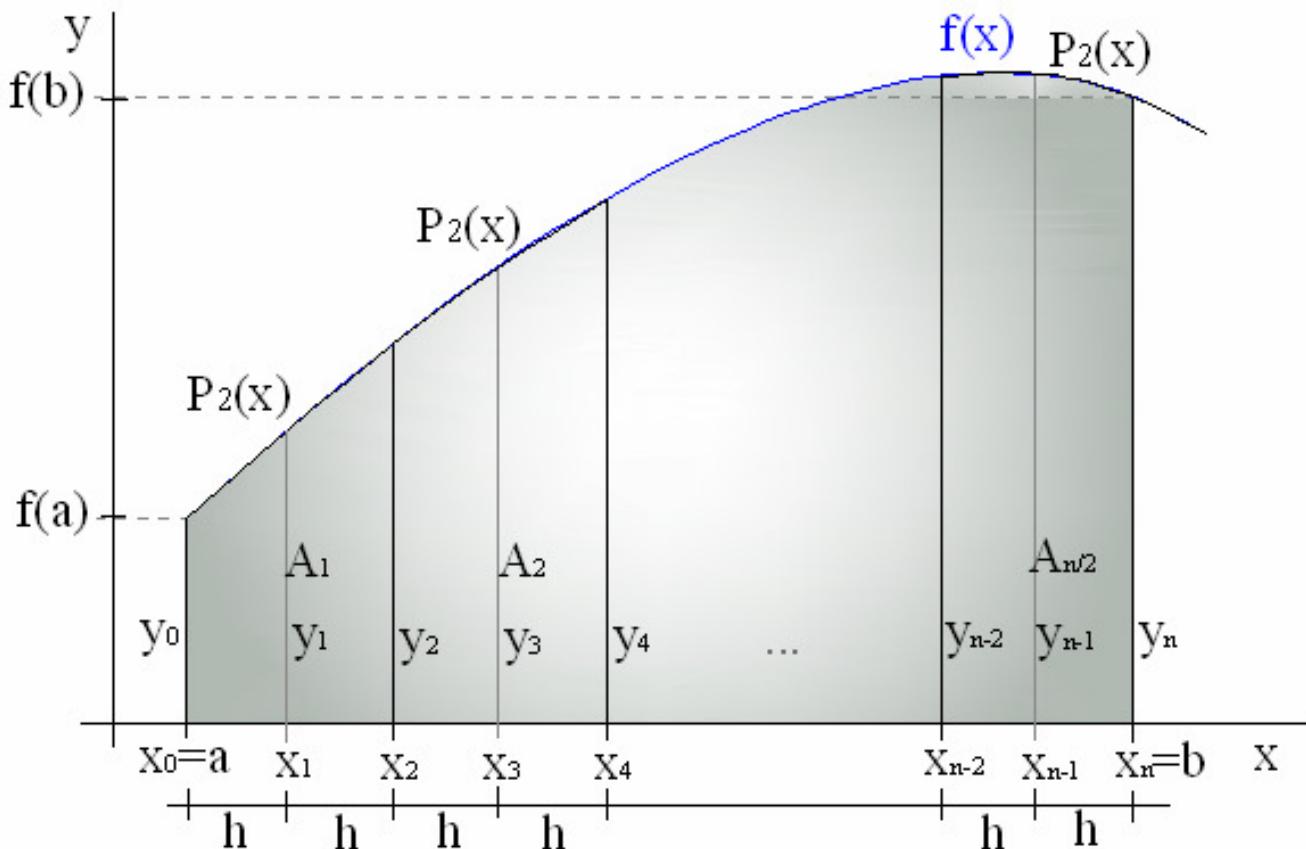
6.3.4 Fórmula Composta:

Para obter a fórmula composta, basta subdividir o intervalo de integração num número par de subintervalos igualmente espaçados e, a cada par de subintervalos, aplicar a Primeira Regra de Simpson.



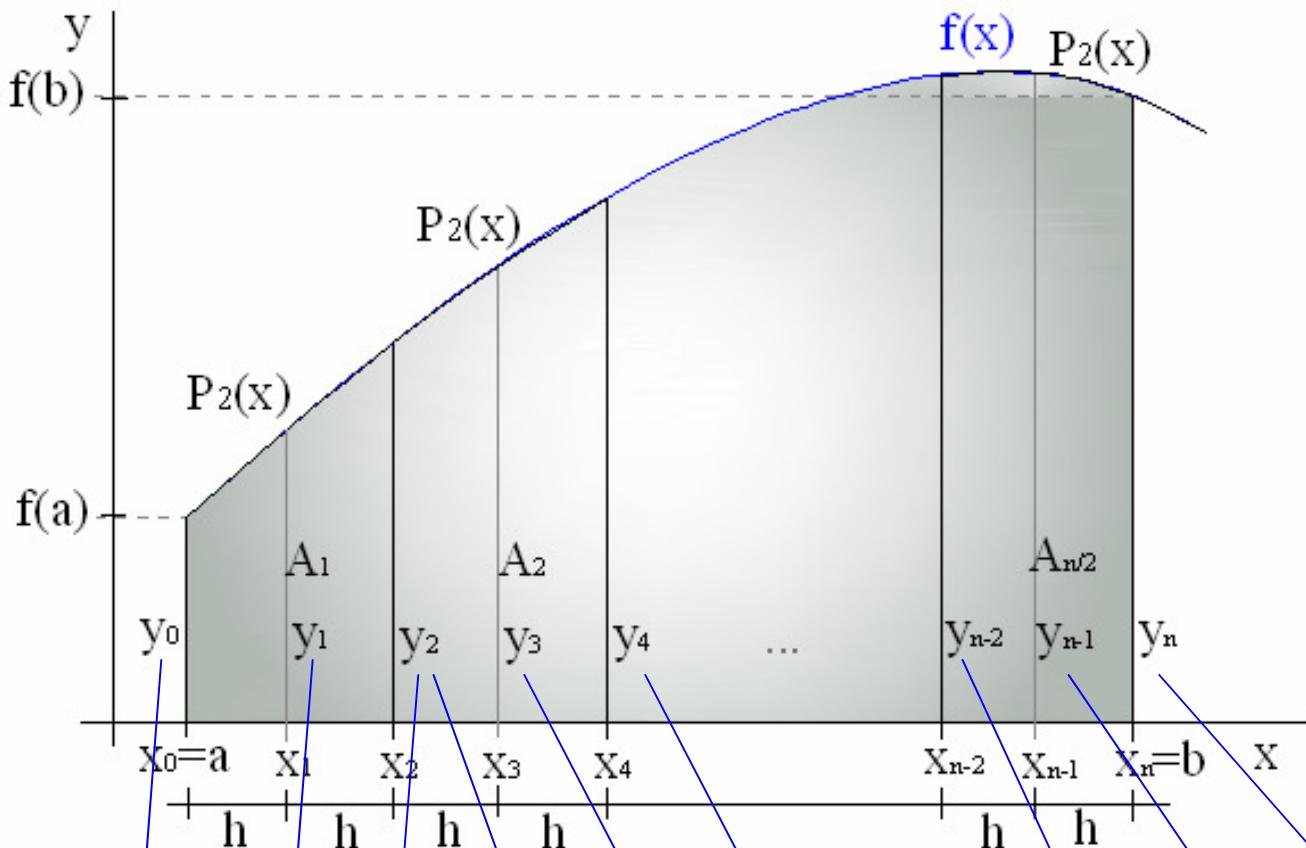


$$I = A_1 + A_2 + A_3 + \dots + A_{n/2}$$



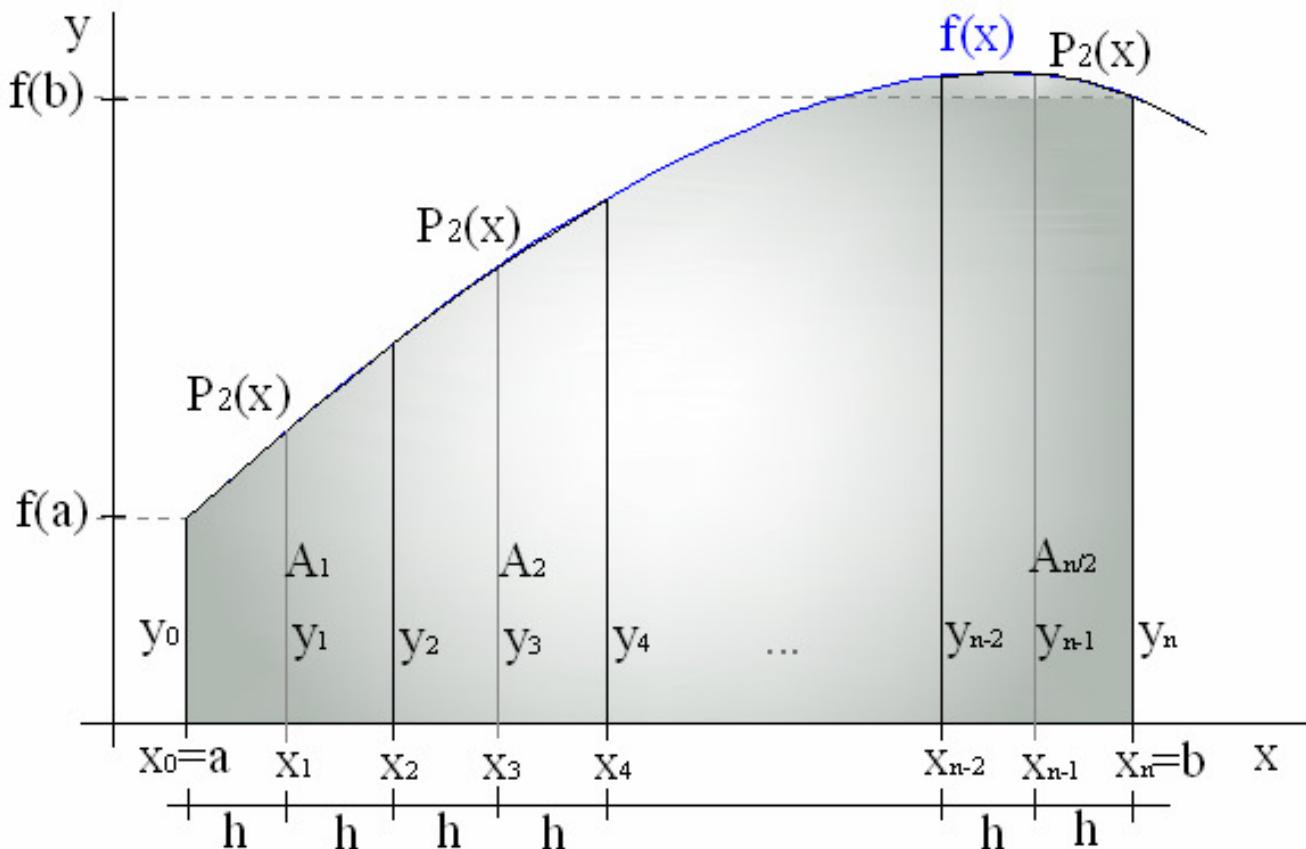
$$I = A_1 + A_2 + A_3 + \dots + A_{n/2}$$

$$I = \frac{h}{3}(y_0 + 4y_1 + y_2) + \frac{h}{3}(y_2 + 4y_3 + y_4) + \dots + \frac{h}{3}(y_{n-2} + 4y_{n-1} + y_n)$$



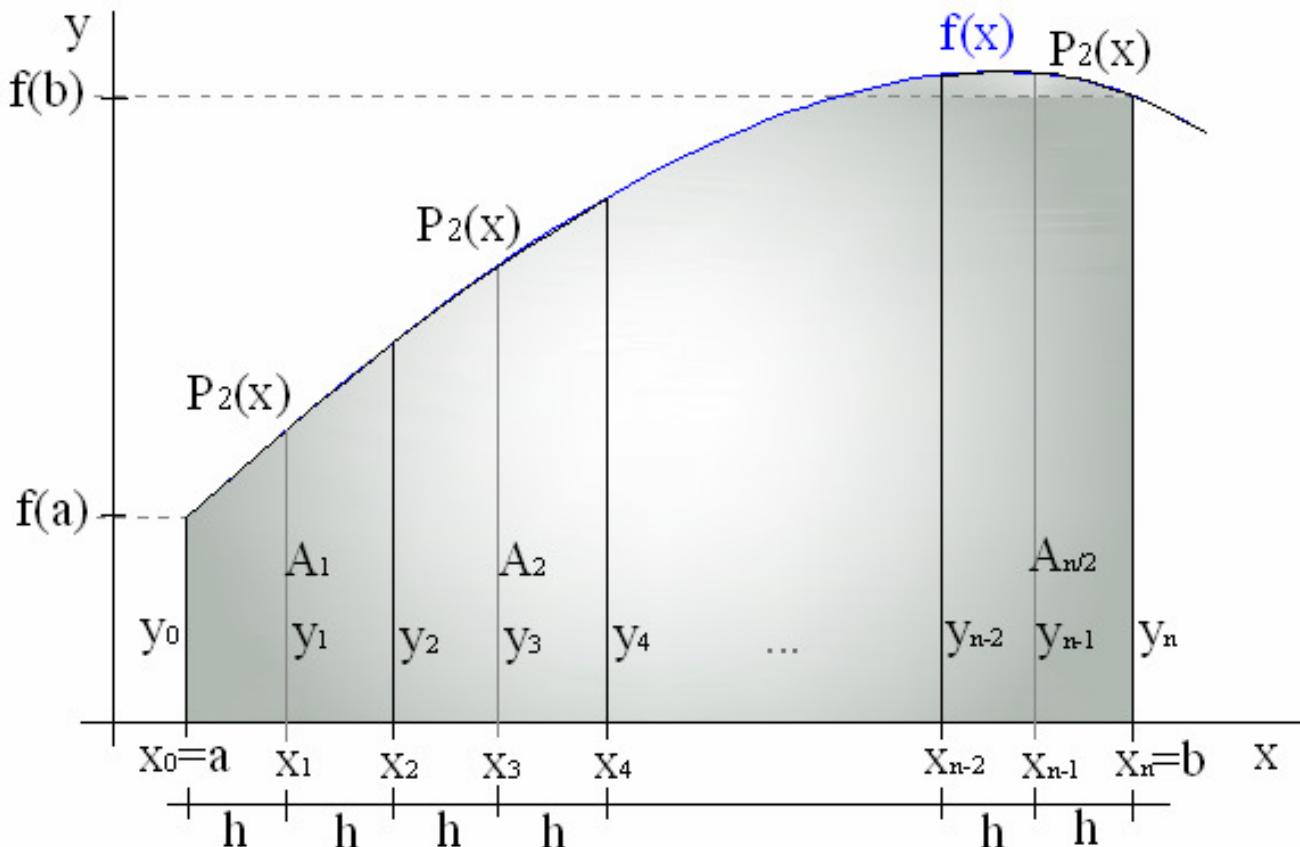
$$I = A_1 + A_2 + A_3 + \dots + A_{n/2}$$

$$I = \frac{h}{3}(y_0 + 4y_1 + y_2) + \frac{h}{3}(y_2 + 4y_3 + y_4) + \dots + \frac{h}{3}(y_{n-2} + 4y_{n-1} + y_n)$$



$$I = A_1 + A_2 + A_3 + \dots + A_{n/2}$$

$$I = \frac{h}{3}(y_0 + 4y_1 + y_2) + \frac{h}{3}(y_2 + 4y_3 + y_4) + \dots + \frac{h}{3}(y_{n-2} + 4y_{n-1} + y_n)$$



$$I = A_1 + A_2 + A_3 + \dots + A_{n/2}$$

É a fórmula composta da Primeira Regra de Simpson.

$$I = \frac{h}{3}(y_0 + 4y_1 + y_2) + \frac{h}{3}(y_2 + 4y_3 + y_4) + \dots + \frac{h}{3}(y_{n-2} + 4y_{n-1} + y_n)$$

$$I = \frac{h}{3}(y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + 2y_4 + \dots + 2y_{n-2} + 4y_{n-1} + y_n)$$

6.3.5 Erro de Truncamento da Fórmula Composta:

O erro de truncamento total é a soma dos erros cometidos a cada aplicação da fórmula da Primeira Regra de Simpson.

6.3.5 Erro de Truncamento da Fórmula Composta:

O erro de truncamento total é a soma dos erros cometidos a cada aplicação da fórmula da Primeira Regra de Simpson.

$$E = E_1 + E_2 + \dots + E_{n/2}$$

6.3.5 Erro de Truncamento da Fórmula Composta:

O erro de truncamento total é a soma dos erros cometidos a cada aplicação da fórmula da Primeira Regra de Simpson.

$$E = E_1 + E_2 + \dots + E_{n/2}$$

$$E = -\frac{n}{2} \frac{h^5}{90} f^{(IV)}(\varepsilon)$$

6.3.5 Erro de Truncamento da Fórmula Composta:

O erro de truncamento total é a soma dos erros cometidos a cada aplicação da fórmula da Primeira Regra de Simpson.

$$E = E_1 + E_2 + \dots + E_{n/2}$$

$$E = -\frac{n}{2} \frac{h^5}{90} f^{(IV)}(\varepsilon) = -\frac{n}{180} \left(\frac{b-a}{n} \right)^5 f^{(IV)}(\varepsilon)$$

6.3.5 Erro de Truncamento da Fórmula Composta:

O erro de truncamento total é a soma dos erros cometidos a cada aplicação da fórmula da Primeira Regra de Simpson.

$$E = E_1 + E_2 + \dots + E_{n/2}$$

$$E = -\frac{n}{2} \frac{h^5}{90} f^{(IV)}(\varepsilon) = -\frac{n}{180} \left(\frac{b-a}{n} \right)^5 f^{(IV)}(\varepsilon)$$

$$E = -\frac{(b-a)^5}{180n^4} f^{(IV)}(\varepsilon)$$

Exercícios:

1) Calcular numericamente a integral abaixo, utilizando a Primeira Regra de Simpson, subdividindo o intervalo de integração em 10 subintervalos ($n = 10$):

$$\pi = 4 \int_0^1 \frac{dx}{1+x^2}$$

Exercícios:

1) Calcular numericamente a integral abaixo, utilizando a Primeira Regra de Simpson, subdividindo o intervalo de integração em 10 subintervalos ($n = 10$):

$$\pi = 4 \int_0^1 \frac{dx}{1+x^2}$$

Solução numérica:

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10})$$

Exercícios:

1) Calcular numericamente a integral abaixo, utilizando a Primeira Regra de Simpson, subdividindo o intervalo de integração em 10 subintervalos ($n = 10$):

$$\pi = 4 \int_0^1 \frac{dx}{1+x^2}$$

Solução numérica:

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10})$$

$$h = \frac{b-a}{n}$$

Note que, a e b são os limites de integração e n é o número de subintervalos.

Exercícios:

1) Calcular numericamente a integral abaixo, utilizando a Primeira Regra de Simpson, subdividindo o intervalo de integração em 10 subintervalos ($n = 10$):

$$\pi = 4 \int_0^1 \frac{dx}{1+x^2}$$

Solução numérica:

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10})$$

$$h = \frac{b-a}{n} = \frac{1-0}{10} = 0,1$$

Exercícios:

1) Calcular numericamente a integral abaixo, utilizando a Primeira Regra de Simpson, subdividindo o intervalo de integração em 10 subintervalos ($n = 10$):

$$\pi = 4 \int_0^1 \frac{dx}{1+x^2}$$

Solução numérica:

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10})$$

$$h = \frac{b-a}{n} = \frac{1-0}{10} = 0,1$$

$$y_i = \frac{4}{1+x_i^2}$$

É a função de integração, observe a integral acima.

Tabela auxiliar:

| i | x_i | y_i | m_i | $m_i * y_i$ |
|-----|-------|-------|-------|-------------|
| 0 | | | | |
| 1 | | | | |
| 2 | | | | |
| 3 | | | | |
| 4 | | | | |
| 5 | | | | |
| 6 | | | | |
| 7 | | | | |
| 8 | | | | |
| 9 | | | | |
| 10 | | | | |
| | | | | |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10}) \quad \therefore \quad y_i = \frac{4}{1+x_i^2}$$

Tabela auxiliar:

| i | x_i | y_i | m_i | $m_i * y_i$ |
|-----|-------|---|-------|-------------|
| 0 | 0, 0 | | | |
| 1 | | | | |
| 2 | | | | |
| 3 | | <p><i>O primeiro valor de x_i é $x_0 = 0,0$ que é o valor do limite inferior da integral.</i></p> | | |
| 4 | | | | |
| 5 | | | | |
| 6 | | | | |
| 7 | | | | |
| 8 | | | | |
| 9 | | | | |
| 10 | | | | |
| | | | | |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10}) \quad \therefore \quad y_i = \frac{4}{1+x_i^2}$$

Tabela auxiliar:

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10}) \quad \therefore \quad y_i = \frac{4}{1+x_i^2}$$

Tabela auxiliar:

| <i>i</i> | <i>x_i</i> | <i>y_i</i> | <i>m_i</i> | <i>m_i*y_i</i> |
|----------|----------------------|----------------------|----------------------|------------------------------------|
| 0 | 0, 0 | 4, 00000 | 1 | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

É o multiplicador de y_0 . Veja na fórmula abaixo.

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10}) \quad \therefore \quad y_i = \frac{4}{1+x_i^2}$$

Tabela auxiliar:

| i | x_i | y_i | m_i | $m_i * y_i$ |
|-----|-------|----------|-------|-------------|
| 0 | 0, 0 | 4, 00000 | 1 | 4, 00000 |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

É o resultado do produto $m_0 * y_0$.

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10}) \quad \therefore \quad y_i = \frac{4}{1+x_i^2}$$

Tabela auxiliar:

| <i>i</i> | <i>x_i</i> | <i>y_i</i> | <i>m_i</i> | <i>m_i*y_i</i> |
|----------|----------------------|----------------------|----------------------|------------------------------------|
| 0 | 0, 0 | 4, 00000 | 1 | 4, 00000 |
| 1 | 0, 1 | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

O valor de x_i é obtido pela expressão:

$$x_{n+1} = x_n + h = 0,0 + 0,1 = 0,1$$

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10}) \quad \therefore \quad y_i = \frac{4}{1+x_i^2}$$

Tabela auxiliar:

| i | x_i | y_i | m_i | $m_i * y_i$ |
|-----|-------|-----------------|-------|-----------------|
| 0 | 0, 0 | 4, 00000 | 1 | 4, 00000 |
| 1 | 0, 1 | 3, 96040 | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

O valor de y_i é obtido substituindo x_i na função de integração $y_I = 4/(1 + x_I^2) = 4/(1+ 0,1^2) = 3,9604$

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10}) \quad \therefore \quad y_i = \frac{4}{1+x_i^2}$$

Tabela auxiliar:

| i | x_i | y_i | m_i | $m_i * y_i$ |
|-----|-------|----------|-------|-------------|
| 0 | 0, 0 | 4, 00000 | 1 | 4, 00000 |
| 1 | 0, 1 | 3, 96040 | 4 | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

É o multiplicador de y_1 . Veja na fórmula abaixo.

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10}) \quad \therefore \quad y_i = \frac{4}{1+x_i^2}$$

Tabela auxiliar:

| i | x_i | y_i | m_i | $m_i * y_i$ |
|-----|-------|----------|-------|-------------|
| 0 | 0, 0 | 4, 00000 | 1 | 4, 00000 |
| 1 | 0, 1 | 3, 96040 | 4 | 15, 84158 |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

*É o resultado do produto $m_1 * y_1$.*

$$I = \frac{h}{3}(y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10}) \quad \therefore \quad y_i = \frac{4}{1+x_i^2}$$

Tabela auxiliar:

| <i>i</i> | <i>x_i</i> | <i>y_i</i> | <i>m_i</i> | <i>m_i * y_i</i> |
|----------|----------------------|----------------------|----------------------|--------------------------------------|
| 0 | 0, 0 | 4 , 00000 | 1 | 4 , 00000 |
| 1 | 0, 1 | 3, 96040 | 4 | 15, 84158 |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

E assim segue . . .

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10}) \quad \therefore \quad y_i = \frac{4}{1 + x_i^2}$$

Tabela auxiliar:

| i | x_i | y_i | m_i | $m_i * y_i$ |
|-------------------------------|-------|----------|-------|-------------|
| 0 | 0, 0 | 4, 00000 | 1 | 4, 00000 |
| 1 | 0, 1 | 3, 96040 | 4 | 15, 84158 |
| 2 | 0, 2 | | | |
| <i>Acompanhe os cálculos.</i> | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10}) \quad \therefore \quad y_i = \frac{4}{1+x_i^2}$$

Tabela auxiliar:

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10}) \quad \therefore \quad y_i = \frac{4}{1+x_i^2}$$

Tabela auxiliar:

| i | x_i | y_i | m_i | $m_i * y_i$ |
|-----|-------|----------|-------|-------------|
| 0 | 0, 0 | 4, 00000 | 1 | 4, 00000 |
| 1 | 0, 1 | 3, 96040 | 4 | 15, 84158 |
| 2 | 0, 2 | 3, 84615 | 2 | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10}) \quad \therefore \quad y_i = \frac{4}{1+x_i^2}$$

Tabela auxiliar:

| i | x_i | y_i | m_i | $m_i * y_i$ |
|-----|-------|---------|-------|-------------|
| 0 | 0,0 | 4,00000 | 1 | 4,00000 |
| 1 | 0,1 | 3,96040 | 4 | 15,84158 |
| 2 | 0,2 | 3,84615 | 2 | 7,69231 |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10}) \quad \therefore \quad y_i = \frac{4}{1+x_i^2}$$

Tabela auxiliar:

| i | x_i | y_i | m_i | $m_i * y_i$ |
|-----|-------|----------|-------|-------------|
| 0 | 0, 0 | 4, 00000 | 1 | 4, 00000 |
| 1 | 0, 1 | 3, 96040 | 4 | 15, 84158 |
| 2 | 0, 2 | 3, 84615 | 2 | 7, 69231 |
| 3 | 0, 3 | 3, 66972 | 4 | 14, 67890 |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10}) \quad \therefore \quad y_i = \frac{4}{1 + x_i^2}$$

Tabela auxiliar:

| i | x_i | y_i | m_i | $m_i * y_i$ |
|-----|-------|----------|-------|-------------|
| 0 | 0, 0 | 4, 00000 | 1 | 4, 00000 |
| 1 | 0, 1 | 3, 96040 | 4 | 15, 84158 |
| 2 | 0, 2 | 3, 84615 | 2 | 7, 69231 |
| 3 | 0, 3 | 3, 66972 | 4 | 14, 67890 |
| 4 | 0, 4 | 3, 44828 | 2 | 6, 89655 |
| 5 | 0, 5 | 3, 20000 | 4 | 12, 80000 |
| 6 | 0, 6 | 2, 94118 | 2 | 5, 88235 |
| 7 | 0, 7 | 2, 68456 | 4 | 10, 73826 |
| 8 | 0, 8 | 2, 43902 | 2 | 4, 87805 |
| 9 | 0, 9 | 2, 20994 | 4 | 8, 83978 |
| 10 | 1, 0 | 2, 00000 | 1 | 2, 00000 |
| | | | | |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10})$$

Tabela auxiliar:

| <i>i</i> | <i>x_i</i> | <i>y_i</i> | <i>m</i> | <i>m*y_i</i> |
|--|----------------------|----------------------|----------|------------------------|
| 0 | 0, 0 | 4, 00000 | 1 | 4, 00000 |
| 1 | 0, 1 | 3, 96040 | 4 | 15, 84158 |
| 2 | 0, 2 | 3, 84615 | 2 | 7, 69231 |
| 3 | 0, 3 | 3, 66972 | 4 | 14, 67890 |
| 4 | 0, 4 | 3, 44828 | 2 | 6, 89655 |
| 5 | 0, 5 | 3, 20000 | 4 | 12, 80000 |
| 6 | 0, 6 | 2, 94118 | 2 | 5, 88235 |
| 7 | 0, 7 | 2, 68456 | 4 | 10, 73826 |
| 8 | 0, 8 | 2, 43902 | 2 | 4, 87805 |
| 9 | 0, 9 | 2, 20994 | 4 | 8, 83978 |
| 10 | 1, 0 | 2, 00000 | 1 | 2, 00000 |
| Somatório de <i>m_i*y_i</i> | | | | 94, 24778 |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10})$$

Tabela auxiliar:

| i | x_i | y_i | m | m^*y_i |
|-------------------------|-------|----------|-----|-----------|
| 0 | 0, 0 | 4, 00000 | 1 | 4, 00000 |
| 1 | 0, 1 | 3, 96040 | 4 | 15, 84158 |
| 2 | 0, 2 | 3, 84615 | 2 | 7, 69231 |
| 3 | 0, 3 | 3, 66972 | 4 | 14, 67890 |
| 4 | 0, 4 | 3, 44828 | 2 | 6, 89655 |
| 5 | 0, 5 | 3, 20000 | 4 | 12, 80000 |
| 6 | 0, 6 | 2, 94118 | 2 | 5, 88235 |
| 7 | 0, 7 | 2, 68456 | 4 | 10, 73826 |
| 8 | 0, 8 | 2, 43902 | 2 | 4, 87805 |
| 9 | 0, 9 | 2, 20994 | 4 | 8, 83978 |
| 10 | 1, 0 | 2, 00000 | 1 | 2, 00000 |
| Somatório de $m_i^*y_i$ | | | | 94, 24778 |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_9 + y_{10})$$

$$I = \frac{0,1}{3} (94,24778) = 3,1415926139$$

Note que o valor de π é calculado com uma boa precisão.

2) Calcular numericamente a integral abaixo, utilizando a Primeira Regra de Simpson, subdividindo o intervalo de integração em 8 subintervalos ($n = 8$):

$$I = \int_1^3 \ln(x+1) dx$$

2) Calcular numericamente a integral abaixo, utilizando a Primeira Regra de Simpson, subdividindo o intervalo de integração em 8 subintervalos ($n = 8$):

$$I = \int_1^3 \ln(x+1) dx$$

Solução numérica:

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_7 + y_8)$$

$$h = \frac{b-a}{n} = \frac{3-1}{8} = 0,25$$

$$y_i = \ln(x_i + 1)$$

Tabela auxiliar:

$$I = \frac{h}{3}(y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_7 + y_8) \quad \therefore \quad y_i = \ln(1 + x_i)$$

Tabela auxiliar:

$$I = \frac{h}{3}(y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_7 + y_8) \quad \therefore \quad y_i = \ln(1 + x_i)$$

Tabela auxiliar:

| <i>i</i> | <i>x_i</i> | <i>y_i</i> | <i>m_i</i> | <i>m_i*y_i</i> |
|----------|----------------------|----------------------|----------------------|------------------------------------|
| 0 | 1,00 | 0,69315 | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_7 + y_8) \quad \therefore \quad y_i = \ln(1+x_i)$$

Tabela auxiliar:

| i | x_i | y_i | m_i | $m_i * y_i$ |
|-----|-------|---------|-------|-------------|
| 0 | 1,00 | 0,69315 | 1 | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_7 + y_8) \quad \therefore \quad y_i = \ln(1+x_i)$$

Tabela auxiliar:

| i | x_i | y_i | m_i | $m_i * y_i$ |
|-----|-------|---------|-------|-------------|
| 0 | 1,00 | 0,69315 | 1 | 0,69315 |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_7 + y_8) \quad \therefore \quad y_i = \ln(1+x_i)$$

Tabela auxiliar:

| i | x_i | y_i | m_i | $m_i * y_i$ |
|-----|-------|---------|-------|-------------|
| 0 | 1,00 | 0,69315 | 1 | 0,69315 |
| 1 | 1,25 | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_7 + y_8) \quad \therefore \quad y_i = \ln(1 + x_i)$$

Tabela auxiliar:

| i | x_i | y_i | m_i | $m_i * y_i$ |
|-----|-------|---------|-------|-------------|
| 0 | 1,00 | 0,69315 | 1 | 0,69315 |
| 1 | 1,25 | 0,81093 | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_7 + y_8) \quad \therefore \quad y_i = \ln(1 + x_i)$$

Tabela auxiliar:

| <i>i</i> | <i>x_i</i> | <i>y_i</i> | <i>m_i</i> | <i>m_i*y_i</i> |
|----------|----------------------|----------------------|----------------------|------------------------------------|
| 0 | 1,00 | 0,69315 | 1 | 0,69315 |
| 1 | 1,25 | 0,81093 | 4 | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_7 + y_8) \quad \therefore \quad y_i = \ln(1+x_i)$$

Tabela auxiliar:

| <i>i</i> | <i>x_i</i> | <i>y_i</i> | <i>m_i</i> | <i>m_i*y_i</i> |
|----------|----------------------|----------------------|----------------------|------------------------------------|
| 0 | 1,00 | 0,69315 | 1 | 0,69315 |
| 1 | 1,25 | 0,81093 | 4 | 3,24372 |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_7 + y_8) \quad \therefore \quad y_i = \ln(1+x_i)$$

Tabela auxiliar:

| <i>i</i> | <i>x_i</i> | <i>y_i</i> | <i>m_i</i> | <i>m_i*y_i</i> |
|----------|----------------------|----------------------|----------------------|------------------------------------|
| 0 | 1,00 | 0,69315 | 1 | 0,69315 |
| 1 | 1,25 | 0,81093 | 4 | 3,24372 |
| 2 | 1,50 | 0,91629 | 2 | 1,83258 |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_7 + y_8) \quad \therefore \quad y_i = \ln(1+x_i)$$

Tabela auxiliar:

| <i>i</i> | <i>x_i</i> | <i>y_i</i> | <i>m_i</i> | <i>m_i*y_i</i> |
|----------|----------------------|----------------------|----------------------|------------------------------------|
| 0 | 1,00 | 0,69315 | 1 | 0,69315 |
| 1 | 1,25 | 0,81093 | 4 | 3,24372 |
| 2 | 1,50 | 0,91629 | 2 | 1,83258 |
| 3 | 1,75 | 1,01160 | 4 | 4,04640 |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_7 + y_8) \quad \therefore \quad y_i = \ln(1+x_i)$$

Tabela auxiliar:

| i | x_i | y_i | m_i | $m_i * y_i$ |
|-----|-------|---------|-------|-------------|
| 0 | 1,00 | 0,69315 | 1 | 0,69315 |
| 1 | 1,25 | 0,81093 | 4 | 3,24372 |
| 2 | 1,50 | 0,91629 | 2 | 1,83258 |
| 3 | 1,75 | 1,01160 | 4 | 4,04640 |
| 4 | 2,00 | 1,09861 | 2 | 2,19722 |
| 5 | 2,25 | 1,17865 | 4 | 4,71462 |
| 6 | 2,50 | 1,25276 | 2 | 2,50553 |
| 7 | 2,75 | 1,32176 | 4 | 5,28702 |
| 8 | 3,00 | 1,38629 | 1 | 1,38629 |
| | | | | |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_7 + y_8) \quad \therefore \quad y_i = \ln(1+x_i)$$

Tabela auxiliar:

| <i>i</i> | <i>x_i</i> | <i>y_i</i> | <i>m_i</i> | <i>m_i*y_i</i> |
|--|----------------------|----------------------|----------------------|------------------------------------|
| 0 | 1,00 | 0,69315 | 1 | 0,69315 |
| 1 | 1,25 | 0,81093 | 4 | 3,24372 |
| 2 | 1,50 | 0,91629 | 2 | 1,83258 |
| 3 | 1,75 | 1,01160 | 4 | 4,04640 |
| 4 | 2,00 | 1,09861 | 2 | 2,19722 |
| 5 | 2,25 | 1,17865 | 4 | 4,71462 |
| 6 | 2,50 | 1,25276 | 2 | 2,50553 |
| 7 | 2,75 | 1,32176 | 4 | 5,28702 |
| 8 | 3,00 | 1,38629 | 1 | 1,38629 |
| Somatório de <i>m_i*y_i</i> | | | | 25,90654 |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_7 + y_8)$$

Tabela auxiliar:

| <i>i</i> | <i>x_i</i> | <i>y_i</i> | <i>m_i</i> | <i>m_i*y_i</i> |
|--|----------------------|----------------------|----------------------|------------------------------------|
| 0 | 1,00 | 0,69315 | 1 | 0,69315 |
| 1 | 1,25 | 0,81093 | 4 | 3,24372 |
| 2 | 1,50 | 0,91629 | 2 | 1,83258 |
| 3 | 1,75 | 1,01160 | 4 | 4,04640 |
| 4 | 2,00 | 1,09861 | 2 | 2,19722 |
| 5 | 2,25 | 1,17865 | 4 | 4,71462 |
| 6 | 2,50 | 1,25276 | 2 | 2,50553 |
| 7 | 2,75 | 1,32176 | 4 | 5,28702 |
| 8 | 3,00 | 1,38629 | 1 | 1,38629 |
| Somatório de <i>m_i*y_i</i> | | | | 25,90654 |

$$I = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 4y_7 + y_8)$$

$$I = \frac{0,25}{3} (25,90654) = 2,15888$$

3) Calcular numericamente a integral abaixo, utilizando a Primeira Regra de Simpson, subdividindo o intervalo de integração em 8 subintervalos ($n = 8$):

a) $I = \int_0^1 e^x dx = 1,719713$

b) $I = \int_0^1 \frac{\cos(x)}{1+x} dx = 0,601414$

Obrigado.